

2. Juli 2005

## Scheinklausur Höhere Mathematik I

• • •            Schreiben Sie bitte auf jedes Blatt Ihren Namen!            • • •

**Fragen:** je zwei Punkte

Die Antworten auf die nachfolgenden Fragen sollten nicht länger als etwa zwei Zeilen sein und lediglich eine kurze Begründung enthalten. Antworten ohne Begründung werden nicht gewertet.

1) *Richtig oder falsch:* Die symmetrischen reellen  $3 \times 3$ -Matrizen bilden einen Vektorraum.

**Lösung:** *Richtig;* sie bilden eine Teilmenge des Vektorraums aller  $3 \times 3$ -Matrizen, und diese ist nach dem Untervektorraumkriterium Untervektorraum, da sie die Nullmatrix enthält und auch jede Linearkombination symmetrischer Matrizen wieder symmetrisch ist.

2) *Richtig oder falsch:* Sind die Elemente  $f_1, \dots, f_r$  des Vektorraums  $C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  aller stetig differenzierbarer Funktionen linear unabhängig, so sind auch ihre Quadrate  $f_1^2, \dots, f_r^2$  in  $C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  linear unabhängig.

**Lösung:** *Falsch;* beispielsweise sind die drei Funktionen  $1, \sin x$  und  $\cos x$  linear unabhängig, nicht aber ihre Quadrate, da  $\sin^2 x + \cos^2 x - 1 = 0$  eine nichttriviale Darstellung der Nullfunktion ist.

3) Geben Sie die Vektoren aus  $E = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \mid \lambda, \mu \in \mathbb{F}_2 \right\} \subseteq \mathbb{F}_2^3$  explizit an und entscheiden Sie, ob  $E$  ein Untervektorraum ist!

**Lösung:**  $\lambda$  und  $\mu$  können nur die Werte null und eins annehmen; somit gibt es die vier Elemente

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

und

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$E$  ist ein Untervektorraum, denn  $E$  enthält den Nullvektor und mit zwei Vektoren  $\vec{v}$  und  $\vec{w}$  auch deren Summe: Wie die letzte Gleichung zeigt, ist die Summe der drei von  $\vec{0}$  verschiedenen Vektoren aus  $E$  der Nullvektor; da es über  $\mathbb{F}_2$  keinen Unterschied zwischen plus und minus gibt, ist also die Summe von jeweils zwei dieser Vektoren gleich dem dritten und somit wieder in  $E$ .

4) Was ist  $M = \{x \in \mathbb{Z} \mid 1000x \equiv 1 \pmod{2072005}\}$ ?

**Lösung:**  $M$  enthält genau die Zahlen  $x \in \mathbb{Z}$ , zu denen es ein  $y \in \mathbb{Z}$  gibt, so daß  $1000x = 1 + 2072005 y$  ist. Da  $1000x$  und  $2072005 y$  für  $x, y \in \mathbb{Z}$  stets durch fünf teilbar sind, kann es offensichtlich keine solchen Paare  $(x, y) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$  geben, d.h.  $M = \emptyset$ .

5) Was ist  $\det \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 4 & 4 & 4 & 4 \\ 0 & 5 & 5 & 5 & 5 & 5 \\ 6 & 6 & 6 & 6 & 6 & 6 \end{pmatrix}$  ?

**Lösung:** Vertauscht man die erste Spalte mit der letzten, die zweite mit der vorletzten und die dritte mit der vierten, wird die gegebene Matrix zur unteren Dreiecksmatrix

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 3 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 4 & 4 & 4 & 4 & 0 & 0 \\ 5 & 5 & 5 & 5 & 5 & 0 \\ 6 & 6 & 6 & 6 & 6 & 6 \end{pmatrix},$$

deren Determinante das Produkt der Diagonalelemente, also  $6! = 720$  ist. Drei Vertauschungen ergeben drei Vorzeichenwechsel, also ist die gesuchte Determinante gleich  $-720$ .

Alternativ kann man den LAPLACESchen Entwicklungssatz benutzen:

$$\begin{aligned} & \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 4 & 4 & 4 & 4 \\ 0 & 5 & 5 & 5 & 5 & 5 \\ 6 & 6 & 6 & 6 & 6 & 6 \end{vmatrix} = (-6) \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 3 & 3 \\ 0 & 4 & 4 & 4 & 4 \\ 5 & 5 & 5 & 5 & 5 \end{vmatrix} = (-6)(+5) \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 3 & 3 & 3 \\ 4 & 4 & 4 & 4 \end{vmatrix} \\ & = (-6)(+5)(-4) \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 \end{vmatrix} = (-6)(+5)(-4)(+3) \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} = (-6)(+5)(-4)(+3)(-2) \cdot 1. \end{aligned}$$

6) Die Niveaulinien  $N_a(f)$  der Funktion  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $D \subseteq \mathbb{R}^2$  für  $a \geq 0$  seien die Hyperbeln  $x^2 - y^2 = a^2$ . Was ist  $f(x, y)$  und was ist  $D$ ?

**Lösung:** Da  $x^2 - y^2 = a^2 \geq 0$  sein muß, ist  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid |x| \geq |y|\}$ . Die Beziehung  $f(x, y) = a \iff x^2 - y^2 = a^2$  führt sofort auf  $f(x, y) = \sqrt{x^2 - y^2}$ .

7) *Richtig oder falsch:* Wenn für ein Vektorfeld  $\vec{V} \in \mathcal{C}^1(D, \mathbb{R}^3)$  mit  $D \subseteq \mathbb{R}^3$  in einem Punkt  $x \in D$  die Rotation verschwindet, ist  $J_{\vec{V}}(x)$  eine symmetrische Matrix.

**Lösung:** *Richtig*, denn zerlegt man die JACOBI-Matrix in ihren symmetrischen und ihren antisymmetrischen Anteil, so sind die Einträge des antisymmetrischen Anteils bis aufs Vorzeichen genau die Komponenten von  $\text{rot } \vec{V}$ .

**Aufgabe 1: (10 Punkte)**

$M \subseteq \mathcal{C}^0(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  bestehe aus allen Polynomen vom Grad höchstens zwei sowie aus allen Produkten solcher Polynome mit  $e^x$ .

a) Ist  $M$  ein Untervektorraum von  $\mathcal{C}^0(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  ?

**Lösung:** *Nein*, denn beispielsweise liegen  $x$  und  $xe^x$  in  $M$ , nicht aber deren Summe  $x + xe^x$ .

b)  $V = [M]$  sei der von  $M$  erzeugte Untervektorraum von  $\mathcal{C}^0(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ . Bestimmen Sie eine Basis  $\mathcal{B}$  von  $V$ !

**Lösung:** Offenbar kann jedes Element von  $V$  als Linearkombination der sechs Funktionen

$$1, x, x^2, e^x, xe^x, x^2e^x$$

geschrieben werden. Diese Funktionen sind auch linear unabhängig, denn sind in einer Darstellung

$$a + bx + cx^2 + ke^x + \ell xe^x + mx^2e^x = 0$$

$k, \ell, m$  nicht allesamt gleich null, so läßt sich

$$e^x = -\frac{a + bx + cx^2}{k + \ell x + mx^2}$$

als rationale Funktion darstellen, was offensichtlich nicht möglich ist: Die Exponentialfunktion wächst stärker als jede rationale Funktion. Im Falle  $k = \ell = m = 0$  ist  $a + bx + cx^2$  das Nullpolynom, also auch  $a = b = c = 0$ . Somit können wir als Basis von  $V$  das System  $\mathcal{B} = (1, x, x^2, e^x, xe^x, x^2e^x)$  aus diesen sechs Funktionen nehmen.

c) Zeigen Sie: Die Vorschrift  $\varphi(f) = f' - f$  definiert eine lineare Abbildung  $\varphi: V \rightarrow V$ !

**Lösung:** Zunächst müssen wir uns überlegen, daß  $\varphi(f)$  für ein Element  $f \in V$  wieder in  $V$  liegt. Dazu reicht es, die Bilder der Basisvektoren zu betrachten, die wir nachher in  $e$ ) ohnehin brauchen.

Für ein Polynom  $p$  vom Grad höchstens zwei ist

$$\varphi(p(x)e^x) = \frac{d(p(x)e^x)}{dx} - p(x)e^x = p'(x)e^x + p(x)e^x - p(x)e^x = p'(x)e^x;$$

die Bilder der Basisvektoren sind daher

$$\varphi(1) = -1, \quad \varphi(x) = 1 - x, \quad \varphi(x^2) = 2x - x^2, \quad \varphi(e^x) = 0, \quad \varphi(xe^x) = e^x$$

und  $\varphi(x^2e^x) = 2xe^x$ ; sie liegen allesamt in  $V$ .

Als nächstes muß die Linearität nachgewiesen werden: Für  $f, g \in V$  und  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  ist

$$\begin{aligned} \varphi(\lambda f + \mu g) &= (\lambda f + \mu g)' - (\lambda f + \mu g) = \lambda f' + \mu g' - (\lambda f + \mu g) = \lambda(f' - f) + \mu(g' - g) \\ &= \lambda\varphi(f) + \mu\varphi(g). \end{aligned}$$

d) Welche Dimensionen haben Kern und Bild von  $\varphi$ ?

**Lösung:** Wir bestimmen zunächst den Kern von  $\varphi$ : Nach obigen Formeln für die Bilder der Basisfunktionen ist

$$\begin{aligned} \varphi(a + bx + cx^2 + ke^x + \ell xe^x + mx^2e^x) &= -a + b(1 - x) + c(2x - x^2) + \ell e^x + 2mxe^x \\ &= (b - a) + (2c - b)x - cx^2 + \ell e^x + 2mxe^x. \end{aligned}$$

Falls dies die Nullfunktion ist, folgt

$$b - a = 2c - b = c = \ell = m = 0 \implies a = b = c = \ell = m = 0.$$

Der Kern von  $\varphi$  besteht also genau aus den Vielfachen der Exponentialfunktion und hat daher Dimension eins. Nach der Dimensionsformel ist

$$\dim \text{Bild } \varphi = \dim V - \dim \text{Kern } \varphi = 6 - 1 = 5.$$

e) Bestimmen Sie die Abbildungsmatrix von  $\varphi$  bezüglich der in  $b$ ) gefundenen Basis  $\mathcal{B}$ !

**Lösung:** In den Spalten der Abbildungsmatrix stehen die Koeffizienten der Basisdarstellung der Bilder der Basisvektoren; letztere kennen wir aus c) und erhalten die Abbildungsmatrix daher sofort als

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

**Aufgabe 2:** (8 Punkte)

Bestimmen Sie in Abhängigkeit von  $a \in \mathbb{R}$  die Lösungsmenge  $\mathcal{L}_a$  des linearen Gleichungssystems

$$\begin{aligned} w + 2x + 3y + 4z &= 0 & (1) \\ 3w + 7x + 14y + 14z &= 8 & (2) \\ 2w + 3x + 2y + 9z &= -6 & (3) \\ w - 7y + (a^2 - 3a)z &= a - 16 & (4) \end{aligned}$$

*Hinweis nur zur Kontrolle auf Rechenfehler:* Für viele Werte von  $a$  ist  $z = \frac{1}{a-3}$ .

**Lösung:** Zur Elimination von  $w$  aus den letzten drei Gleichungen subtrahieren wir die erste Gleichung dreimal von der zweiten, zweimal von der dritten und einmal von der vierten:

$$\begin{aligned} x + 5y + 2z &= 8 & (5) \\ -x - 4y + z &= -6 & (6) \\ -2x - 10y + (a^2 - 3a - 4)z &= a - 16 & (7) \end{aligned}$$

Als nächstes soll  $x$  aus den Gleichungen (6) und (7) eliminiert werden; dazu addieren wir Gleichung (5) einmal zu (6) und zweimal zu (7):

$$\begin{aligned} y + 3z &= 2 & (8) \\ (a^2 - 3a)z &= a & (9) \end{aligned}$$

In der letzten Gleichung kommt nur noch die Variable  $z$  vor; falls  $a^2 - 3a \neq 0$  ist, können wir durch diesen Koeffizienten dividieren und erhalten

$$z = \frac{a}{a^2 - 3a} = \frac{1}{a-3} \quad \text{falls } a \notin \{0, 3\}.$$

Für  $a = 3$  ist (9) die unlösbare Gleichung  $0z = 3$ ; in diesem Fall ist also das gesamte lineare Gleichungssystem unlösbar. Für  $a = 0$  erhalten wir die Gleichung  $0z = 0$ , die keinerlei Bedingung anz stellt; wir können also für  $z$  jede reelle Zahl  $\lambda$  einsetzen.

Nach (8) folgt  $y = 2 - 3z = \begin{cases} 2 - \frac{3}{a-3} = \frac{2a-9}{a-3} & \text{für } a \neq 0, 3 \\ 2 - 3\lambda & \text{für } a = 0 \end{cases}.$

Sodann zeigt Gleichung (5), daß gilt

$$x = 8 - 5y - 2z = 13z - 2 = \begin{cases} \frac{13}{a-3} - 2 = \frac{19-2a}{a-3} & \text{für } a \neq 0, 3 \\ 13\lambda - 2 & \text{für } a = 0 \end{cases}.$$

Entsprechend folgt aus Gleichung (1), daß

$$w = -2x - 3y - 4z = -21z - 2 = \begin{cases} -\frac{21}{a-3} - 2 = -\frac{2a+15}{a-3} & \text{für } a \neq 0, 3 \\ -21\lambda - 2 & \text{für } a = 0 \end{cases}$$

ist. Die Lösungsmenge ist daher

$$\mathcal{L}_a = \left\{ \left( -\frac{21}{a-3} - 6, \frac{13}{a-3} - 2, \frac{3}{a-3}, \frac{1}{a-3} \right) \right\} \quad \text{für } a \neq 0, 3,$$

$$\mathcal{L}_0 = \{(-21\lambda - 2, 13\lambda - 2, 2 - 3\lambda, \lambda) \mid \lambda \in \mathbb{R}\} \quad \text{und} \quad \mathcal{L}_3 = \emptyset.$$

**Aufgabe 3:** (8 Punkte)

- a) Berechnen Sie eine Orthonormalbasis des von  $\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$  und  $\vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$  aufgespannten Untervektorraums  $U$  von  $\mathbb{R}^4$ !

**Lösung:** Wir bestimmen zunächst nach GRAM-SCHMIDT eine Orthogonalbasis dieses Untervektorraums. Als ersten Vektor können wir  $\vec{b}_1 = \vec{v}_1$  wählen; wegen

$$|\vec{v}_1| = \sqrt{2^2 + 4^2 + 2^2 + (-1)^2} = \sqrt{25} = 5$$

ist der zugehörige Vektor der Orthonormalbasis  $\vec{q}_1 = \frac{1}{5}\vec{v}_1$ .

Für den zweiten Vektor der Orthogonalbasis machen wir den Ansatz  $\vec{b}_2 = \vec{v}_2 + \lambda\vec{b}_1$ , wobei  $\lambda$  so gewählt werden muß, daß  $\vec{b}_2 \cdot \vec{b}_1 = \vec{v}_2 \cdot \vec{v}_1 + \lambda\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1 = 0$  ist. Da

$$\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 = 2 \cdot 4 + 4 \cdot 3 + 2 \cdot 4 + (-1) \cdot 3 = 25$$

gleich dem Quadrat der Länge von  $\vec{v}_1$  ist, folgt  $\lambda = -1$  und

$$\vec{b}_2 = \vec{v}_2 - \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

Auch dieser Vektor hat die Länge fünf, der zugehörige Vektor der Orthonormalbasis ist also  $\vec{q}_2 = \frac{1}{5}\vec{b}_2$ .

Für den noch fehlenden dritten Vektor der Orthogonalbasis ist der Ansatz entsprechend:

$$\vec{b}_3 = \vec{v}_3 + \lambda\vec{b}_1 + \mu\vec{b}_2 \quad \text{mit} \quad \vec{b}_3 \cdot \vec{b}_1 = \vec{b}_3 \cdot \vec{b}_2 = 0.$$

$$\vec{b}_3 \cdot \vec{b}_1 = \vec{v}_3 \cdot \vec{v}_1 + \lambda\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1 = (10 + 12 + 6 - 3) + 25\lambda \implies \lambda = -1$$

$$\vec{b}_3 \cdot \vec{b}_2 = \vec{v}_3 \cdot \vec{b}_2 + \mu\vec{b}_2 \cdot \vec{b}_2 = (10 - 3 + 6 + 12) + 25\mu \implies \mu = -1$$

$$\vec{b}_3 = \vec{v}_3 - \vec{b}_1 - \vec{b}_2 = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Dieser Vektor hat die Länge  $\sqrt{2}$ ; als Orthonormalbasis können wir also die drei Vektoren

$$\vec{q}_1 = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \vec{q}_2 = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \vec{q}_3 = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

nehmen.

b) Bestimmen Sie die orthogonale Projektion des Vektors  $\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  auf  $U$ !

**Lösung:** Ist  $\vec{q}_4$  irgendein Vektor aus  $\mathbb{R}^4$ , der zusammen mit  $\vec{q}_1, \vec{q}_2$  und  $\vec{q}_3$  eine Orthonormalbasis bildet, so läßt sich jeder Vektor  $\vec{v} \in \mathbb{R}^4$  schreiben als

$$\vec{v} = (\vec{v} \cdot \vec{q}_1)\vec{q}_1 + (\vec{v} \cdot \vec{q}_2)\vec{q}_2 + (\vec{v} \cdot \vec{q}_3)\vec{q}_3 + (\vec{v} \cdot \vec{q}_4)\vec{q}_4;$$

seine orthogonale Projektion nach  $U$  ist die Summe der ersten drei Summanden der rechten Seite, die nach  $U^\perp$  ist der letzte Summand. Die gesuchte Projektion ist somit

$$\frac{2}{5}\vec{q}_1 + \frac{2}{5}\vec{q}_2 + \frac{\sqrt{2}}{2}\vec{q}_3 = \frac{2}{25} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + \frac{2}{25} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{50} \begin{pmatrix} 41 \\ 12 \\ -9 \\ 12 \end{pmatrix}.$$

c) Ergänzen Sie die in a) gefundene Orthonormalbasis von  $U$  zu einer Orthonormalbasis von  $\mathbb{R}^4$ . (Hinweis: Sie können z.B. b) verwenden.)

**Lösung:** Die orthogonale Projektion des ersten Einheitsvektors nach  $U^\perp$  ist

$$\vec{b}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{50} \begin{pmatrix} 41 \\ 12 \\ -9 \\ 12 \end{pmatrix} = \frac{1}{50} \begin{pmatrix} 9 \\ -12 \\ 9 \\ -12 \end{pmatrix}.$$

Dieser Vektor steht senkrecht auf  $U$ , also insbesondere auf  $\vec{q}_1, \vec{q}_2$  und  $\vec{q}_3$ . Seine Länge ist

$$\frac{1}{50} \sqrt{9^2 + 12^2 + 9^2 + 12^2} = \frac{3\sqrt{2(3^2 + 4^2)}}{50} = \frac{3\sqrt{2}}{10};$$

als vierten Vektor einer Orthonormalbasis von  $\mathbb{R}^4$  können wir also  $\vec{q}_4 = \frac{\sqrt{2}}{30} \begin{pmatrix} 9 \\ -12 \\ 9 \\ -12 \end{pmatrix}$  nehmen.

#### Aufgabe 4: (6 Punkte)

a) Eine Matrix heißt *symmetrisch*, falls  ${}^tA = A$  ist, *HERMITESCH*, wenn  ${}^tA = \bar{A}$  ist, *orthogonal*, wenn  ${}^tAA = E$  ist und *unitär*, wenn  ${}^t\bar{A}A = E$  ist. Welche dieser vier Eigenschaften

hat die Matrix  $A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & i & i & i \\ -i & -1 & 1 & -1 \\ -i & 1 & -1 & -1 \\ -i & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ ?

**Lösung:** Offensichtlich ist  ${}^tA \neq A$ , da  $a_{12} \neq a_{21}$  ist; die Matrix ist also nicht symmetrisch. Sie ist aber HERMITESCH, denn beim Spiegeln an der Hauptdiagonalen bleiben alle reellen Einträge erhalten, während die Einträge  $\pm i$  ihr Vorzeichen wechseln.

${}^tAA$  ist offensichtlich nicht die Einheitsmatrix: Der Eintrag links oben ist das Produkt der ersten Zeile von  ${}^tA$  mit der ersten Spalte von  $A$ , also das Produkt

$$\frac{1}{4}(1^2 + (-i)^2 + (-i)^2 + (-i)^2) = \frac{-2}{4} = -\frac{1}{2}$$

der ersten Spalte von  $A$  mit sich selbst, und das ist nicht eins. Somit ist  $A$  nicht orthogonal.  $A$  ist aber unitär, denn  ${}^t\bar{A} \cdot A$  ist die Einheitsmatrix.

b) Was ist  $A^{-1}$ ?

**Lösung:** Für eine unitäre Matrix ist  $A^{-1} = \overline{A}$ ; da  $A$  HERMITESCH ist, folgt speziell für diese Matrix, daß  $A^{-1} = A$  ist.

c) Was können Sie ohne Rechnen über  $\det(A)$  sagen?

**Lösung:** Da  $A$  unitär ist, muß  $|\det A| = 1$  sein. Da hier aber auch  $A^2$  gleich der Einheitsmatrix ist, muß sogar  $(\det A)^2 = 1$  sein, also  $\det A \in \{+1, -1\}$ . (Tatsächlich ist  $\det A = 1$ , aber danach war nicht gefragt.)

**Aufgabe 5: (6 Punkte)**

a) Bestimmen Sie die Eigenwerte und Eigenvektoren der Matrix  $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 4 & 4 & 4 \end{pmatrix}$ !

**Lösung:** Die Eigenwerte sind die Nullstellen von

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda E) &= \begin{vmatrix} 3-\lambda & 2 & 0 \\ 1 & 2-\lambda & 0 \\ 4 & 4 & 4-\lambda \end{vmatrix} = (4-\lambda) \begin{vmatrix} 3-\lambda & 2 \\ 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (4-\lambda)((3-\lambda)(2-\lambda) - 2) = (4-\lambda)(\lambda^2 - 5\lambda + 4). \end{aligned}$$

Die beiden Nullstellen von  $\lambda^2 - 5\lambda + 4$  haben Produkt vier und Summe fünf, sind also eins und vier. Somit ist vier doppelte und eins einfache Nullstelle des Polynoms; die gesuchten Eigenwerte sind eins und vier.

Die Eigenvektoren zu  $\lambda_1 = 1$  erfüllen das lineare Gleichungssystem  $(A - E)\vec{v} = \vec{0}$  oder

$$2x + 2y = 0, \quad x + y = 0 \quad 4x + 4y + 3z = 0;$$

also muß  $x = -y$  und  $z = 0$  sein. Die Eigenvektoren zu  $\lambda_1 = 1$  sind also gerade die vom

Nullvektor verschiedenen Vielfachen von  $\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

Die Eigenvektoren zu  $\lambda_1 = 4$  erfüllen des lineare Gleichungssystem  $(A - 4E)\vec{v} = \vec{0}$  oder

$$-x + 2y = 0, \quad x - 2y = 0 \quad \text{und} \quad 4x + 4y = 0.$$

Hier muß offensichtlich  $x = y = 0$  sein, während es für  $z$  keine Bedingungen gibt; die gesuchten Eigenvektoren sind also gerade die vom Nullvektor verschiedenen Vielfachen

von  $\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

b) Gibt es eine Basis von  $\mathbb{R}^3$ , bezüglich derer  $A$  Diagonalgestalt hat?

**Lösung:** Wenn es eine solche Basis gäbe, müßte sie aus drei linear unabhängigen Eigenvektoren bestehen; da es nur zwei gibt, kann keine solche Basis existieren.

**Aufgabe 6: (4 Punkte)**

Zeigen Sie: Für zwei Funktionen  $f, g \in C^1(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$  ist  $\text{grad}(fg) = f \text{ grad } g + g \text{ grad } f$ .

**Lösung:**  $\text{grad}(f \cdot g)$  hat  $\frac{\partial(fg)}{\partial x_i}$  als  $i$ -te Komponente, und das ist nach der LEIBNIZ-Regel gleich  $g \frac{\partial f}{\partial x_i} + f \frac{\partial g}{\partial x_i}$ . Das ist aber gerade die  $i$ -te Komponente von  $f \text{ grad } g + g \text{ grad } f$ .

**Aufgabe 7: (4 Punkte)**

Berechnen Sie für die Funktion  $f: \begin{cases} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) \mapsto \sin(xy) - \cos(x + y) \end{cases}$  Gradient und HESSE-Matrix!

**Lösung:** Die Funktion ist offensichtlich mindestens zweimal stetig differenzierbar (sie ist sogar analytisch); es reicht also, die partiellen Ableitungen zu berechnen. Für den Gradienten bekommen wir

$$\begin{aligned} f_x(x, y) &= y \cos(xy) + \sin(x + y) \\ f_y(x, y) &= x \cos(xy) + \sin(x + y) \\ \nabla f(x, y) &= \begin{pmatrix} y \cos(xy) + \sin(x + y) \\ x \cos(xy) + \sin(x + y) \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Für die HESSE-Matrix können wir aus dem SCHWARZschen Lemma folgern, daß  $f_{xy} = f_{yx}$  ist, wir müssen also nur eine der beiden gemischten Ableitungen berechnen.

$$\begin{aligned} f_{xx}(x, y) &= -y^2 \sin(xy) + \cos(x + y) \\ f_{xy}(x, y) &= -xy \sin(xy) + \cos(xy) + \cos(x + y) \\ f_{yy}(x, y) &= -x^2 \sin(xy) + \cos(x + y) \end{aligned}$$

Damit ist  $H_f(x, y)$  die Matrix

$$\begin{pmatrix} -y^2 \sin(xy) + \cos(x + y) & -xy \sin(xy) + \cos(xy) + \cos(x + y) \\ -xy \sin(xy) + \cos(xy) + \cos(x + y) & -x^2 \sin(xy) + \cos(x + y) \end{pmatrix}.$$