

## Themenvorschläge für die kleinen Übungen am 6. November 2006

- a) Zeigen Sie: Zu vorgegebenen reellen Zahlen  $a, b$  gibt es genau zwei komplexe Zahlen  $x, y$  derart, daß  $x + y = a$  und  $xy = b$  ist.

**Lösung:**  $x$  und  $y$  genügen der quadratischen Gleichung

$$(Z - x)(Z - y) = Z^2 - (x + y)Z + xy = Z^2 - aZ + b = 0;$$

da diese (mit Vielfachheit gezählt) genau zwei Lösungen hat, sind das  $x$  und  $y$ .

- b) Lösen Sie die quadratische Gleichung  $x^2 + 2x - 15 = 0$ !

**Lösung:** Die Summe der beiden Lösungen ist 2, ihr Produkt  $-15$ . Offensichtlich haben 3 und  $-5$  diese Eigenschaft; nach der vorigen Aufgabe sind das also *die* Lösungen.

- c) Lösen Sie die kubische Gleichung  $x^3 - 3x^2 + 4 = 0$ !

**Lösung:** Das Produkt der Lösungen ist  $-4$  und ihre Summe ist drei. *Falls* alle ganzzahlig sind, kommen nur  $\pm 1$  und  $\pm 2$  in Frage. Wegen

$$1 - 3 + 4 \neq 0 \quad \text{aber} \quad -1 - 3 + 4 = 0$$

ist eins keine Nullstelle, dafür aber  $-1$ . Das Produkt der beiden restlichen Nullstellen ist genau wie ihre Summe gleich vier, also haben wir zusätzlich noch die doppelte Nullstelle zwei.

- d) Finden Sie alle Nullstellen des Polynoms  $x^4 - x^3 - 7x^2 + x + 6$ !

**Lösung:** Das Produkt der vier Nullstellen ist sechs; *falls* sie allesamt ganzzahlig sind, kommen also nur  $\pm 1, \pm 2$  und  $\pm 3$  in Frage. Einsetzen zeigt, daß  $\pm 1$  Nullstellen sind:

$$1 - 1 - 7 + 1 + 6 = 0 \quad \text{und} \quad 1 + 1 - 7 - 1 + 6 = 0.$$

Das Produkt der beiden restlichen Nullstellen ist dann also gleich  $-6$  und ihre Summe ist gleich der Summe aller vier Nullstellen, also eins. Dies ist nur möglich, wenn sie es sich um  $-2$  und  $3$  handelt.

- e) Welche Nullstellen hat  $x^4 + 5x^3 + 9x^2 + 7x + 2$ ?

**Lösung:** Das Produkt aller vier Nullstellen ist zwei; *falls* sie alle ganzzahlig sind, kommen also nur  $\pm 1$  und  $\pm 2$  in Frage. Da alle Koeffizienten positiv sind, kann es allerdings keine positive Nullstelle geben; Kandidaten sind also nur  $-1$  und  $-2$ . Beides sind tatsächlich Nullstellen, denn

$$1 - 5 + 9 - 7 + 2 = 0 \quad \text{und} \quad 16 - 40 + 36 - 14 + 2 = 0.$$

Das Produkt der beiden restlichen Nullstellen muß eins sein und ihre Summe muß zusammen mit  $-1$  und  $-2$  den negativen Koeffizienten von  $x^3$  ergeben, also  $-5$ . Damit ist ihre Summe gleich  $-2$ , d.h. beide sind  $-1$ . Somit ist  $-1$  eine dreifache Nullstelle und  $-2$  eine einfache.

- f) Bestimmen Sie Eigenwerte und Eigenvektoren der Matrix  $C = \begin{pmatrix} 1 & i \\ -i & 1 \end{pmatrix}$ !

## Lösung: Das charakteristische Polynom

$$\det(C - \lambda E) = (1 - \lambda)^2 - 1 = \lambda^2 - 2\lambda = \lambda(\lambda - 2)$$

hat die beiden Nullstellen  $\lambda_1 = 0$  und  $\lambda_2 = 2$ . Eigenvektoren  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  zum Eigenwert Null erfüllen das Gleichungssystem

$$x + iy = 0 \quad \text{und} \quad -ix + y = 0,$$

dessen beide Gleichungen natürlich äquivalent sind. (Sonst wäre Null kein Eigenwert.) Der Eigenraum wird aufgespannt beispielsweise von  $\begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$ .

Die Matrix  $C - 2E = \begin{pmatrix} -1 & i \\ -i & -1 \end{pmatrix}$  führt auf das Gleichungssystem

$$-x + iy = 0 \quad \text{und} \quad -ix - y = 0,$$

hier wird der Eigenraum also aufgespannt von  $\begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix}$ .

g) Gibt es eine Basis von  $\mathbb{C}^2$  aus *reellen* Eigenvektoren von  $C$ ?

**Lösung:** *Nein*; da keines der beiden obigen Gleichungssysteme eine nichttriviale reelle Lösung hat, gibt es überhaupt keinen reellen Eigenvektor.

h) Was ist  $e^C$  bzw.  $e^{Ct}$ ?

**Lösung:** Bezüglich der Basis aus  $\begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$  und  $\begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix}$  hat die Multiplikation mit  $C$  die Abbildungsmatrix

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{mit} \quad e^{Dt} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{2t} \end{pmatrix}.$$

Da  $C = BDB^{-1}$  ist, wobei  $B$  die Matrix mit den beiden Eigenvektoren als Spalten ist, gilt auch  $e^{Ct} = Be^{Dt}B^{-1}$ . Zur Berechnung von  $B^{-1}$  gehen wir in der üblichen Weise nach GAUSS vor: In der um die Einheitsmatrix erweiterten Matrix

$$\begin{array}{ccc|cc} 1 & i & & 1 & 0 \\ i & 1 & & 0 & 1 \end{array}$$

subtrahieren wir das  $i$ -fache der ersten Zeile von der zweiten:

$$\begin{array}{ccc|cc} 1 & i & & 1 & 0 \\ 0 & 2 & & -i & 1 \end{array}$$

Sodann dividieren wir diese durch zwei

$$\begin{array}{ccc|cc} 1 & i & & 1 & 0 \\ 0 & 1 & & -\frac{i}{2} & \frac{1}{2} \end{array}$$

und subtrahieren sie von der ersten:

$$\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & & \frac{1}{2} & -\frac{i}{2} \\ 0 & 1 & & -\frac{i}{2} & \frac{1}{2} \end{array}$$

Da jetzt vorne die Einheitsmatrix steht, ist  $B^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{i}{2} \\ -\frac{i}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$  und

$$e^{Ct} = Be^{Dt}B^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} e^{2t} + 1 & i(e^{2t} - 1) \\ i(1 - e^{2t}) & 1 + e^{2t} \end{pmatrix}.$$

Einsetzen von  $t = 1$  liefert

$$e^C = Be^DB^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} e^2 + 1 & i(e^2 - 1) \\ i(1 - e^2) & 1 + e^2 \end{pmatrix}.$$

i) Berechnen Sie  $e^{\begin{pmatrix} 0 & -t \\ t & 0 \end{pmatrix}}$ !

**Lösung:** Für die Matrix  $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  ist  $A^2 = -E$ , also  $A^3 = -A$ ,  $A^4 = E$ ,  $A^5 = A$ , und ab dann wiederholt sich alles zyklisch. Insbesondere hat also  $A^n$  für gerades  $n$  nur auf der Diagonalen nichtverschwindende Einträge und für ungerades  $n$  nur auf der Nebendiagonalen. Somit ist

$$e^{At} = \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{i!} A^i t^i = \begin{pmatrix} \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(-1)^j t^{2j}}{(2j)!} & \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(-1)^{j+1} t^{2j+1}}{(2j+1)!} \\ \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(-1)^j t^{2j+1}}{(2j+1)!} & \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(-1)^j t^{2j}}{(2j)!} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos t & -\sin t \\ \sin t & \cos t \end{pmatrix}.$$

*Alternativ* kann man  $e^{At}$  auch durch Diagonalisieren berechnen: Das charakteristische Polynom von  $A$  ist  $\lambda^2 + 1$ , hat also die Nullstellen  $\pm i$ .

$$A \mp iE = \begin{pmatrix} \mp i & -1 \\ 1 & \mp i \end{pmatrix}$$

führt auf dieselben linearen Gleichungssysteme, die wir aus a) kennen, d.h.  $\begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$  ist Eigenvektor zu  $-i$  und  $\begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix}$  zu  $i$ . Wir können also mit derselben Matrix  $B$  arbeiten wie dort, haben aber jetzt die Diagonalmatrix  $D = \begin{pmatrix} -i & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix}$  mit  $e^{Dt} = \begin{pmatrix} e^{-it} & 0 \\ 0 & e^{it} \end{pmatrix}$ . Dies führt auf

$$e^{At} = B e^{Dt} B^{-1} = \begin{pmatrix} \cos t & -\sin t \\ \sin t & \cos t \end{pmatrix}.$$

j) Berechnen Sie Eigenwerte und Eigenvektoren der Matrix  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -2 & 2 & -4 \\ 4 & -4 & 8 \end{pmatrix}$ !

**Lösung:** Da die zweite Spalte das negative und die dritte das doppelte der ersten Spalte ist, sieht man sofort, daß null ein (mindestens) doppelter Eigenwert sein muß; zwei linear unabhängige Eigenvektoren dazu sind z.B.

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Für den restlichen Eigenwert bleibt uns nicht anderes übrig, als doch das charakteristische Polynom zu berechnen:

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 1-\lambda & -1 & 2 \\ -2 & 2-\lambda & -4 \\ 4 & -4 & 8-\lambda \end{vmatrix} &= (1-\lambda) \begin{vmatrix} 2-\lambda & -4 \\ -4 & 8-\lambda \end{vmatrix} - (-2) \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ -4 & 8-\lambda \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 2-\lambda & -4 \end{vmatrix} \\ &= (1-\lambda)((2-\lambda)(8-\lambda) - 16) + 2(\lambda - 8 + 8) + 4(4 - 4 + 2\lambda) \\ &= -\lambda^3 + 11\lambda^2 - 10\lambda + 2\lambda + 8\lambda = -\lambda^3 + 11\lambda^2 = -\lambda^2(\lambda - 11). \end{aligned}$$

Der dritte Eigenwert ist also elf, und jeder zugehörige Eigenvektor löst das lineare Gleichungssystem

$$\begin{pmatrix} -10 & -1 & 2 \\ -2 & -9 & -4 \\ 4 & -4 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{0}.$$

Addiert man  $(-5)$ -mal die zweite Zeile zur ersten und zweimal die zweite zur dritten, erhält man die beiden äquivalenten Gleichungen

$$44y + 22z = 0 \quad \text{und} \quad -22y - 11z = 0,$$

die beide aussagen, daß  $z = -2y$  ist. Setzt man dies ein in beispielsweise die zweite Gleichung, folgt, daß  $-2x - y = 0$  oder  $y = -2x$  ist. Die Lösungen sind daher allesamt Vielfache des Vektors

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix},$$

der somit den Eigenraum aufspannt.

k) Welche algebraischen und geometrischen Vielfachheiten haben die einzelnen Eigenwerte?

**Lösung:** Das charakteristische Polynom  $-\lambda^2(\lambda-11)$  hat null als doppelte und elf als einfache Nullstelle, also hat der Eigenwert  $\lambda = 0$  die algebraische Vielfachheit zwei, und  $\lambda = 11$  hat algebraische Vielfachheit eins. Da wir zur Null zwei linear unabhängige Eigenvektoren gefunden haben, sind das auch die geometrischen Vielfachheiten.

l) Bestimmen Sie die allgemeinste Lösung  $(x(t), y(t))$  des Differentialgleichungssystems

$$\dot{x}(t) = -3x(t) + 5y(t) \quad \text{und} \quad \dot{y}(t) = x(t) + y(t)!$$

**Lösung:** Die Matrix  $\begin{pmatrix} -3 & 5 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$  des Systems hat das charakteristische Polynom

$$(-3 - \lambda)(1 - \lambda) + 5 \cdot 1 = \lambda^2 + 2\lambda - 8 = (\lambda + 1)^2 - 9,$$

die Eigenwerte sind also  $-1 \pm 3$ , d.h. 2 und  $-4$ .

Die Eigenvektoren  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  zum Eigenwert zwei erfüllen die Gleichung

$$\begin{pmatrix} -5 & 5 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

der Eigenraum wird also aufgespannt vom Vektor  $\vec{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Die Eigenvektoren  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  zum Eigenwert  $-4$  erfüllen die Gleichung

$$\begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

hier wird der Eigenraum wird also aufgespannt vom Vektor  $\vec{b}_2 = \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

Damit bilden  $\vec{b}_1$  und  $\vec{b}_2$  eine Basis aus Eigenvektoren, bezüglich derer  $A$  die Diagonalgestalt  $D = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix}$  hat. Anwendung der Exponentialfunktion auf  $Dt$  ergibt

$$e^{Dt} = \begin{pmatrix} e^{2t} & 0 \\ 0 & e^{-4t} \end{pmatrix}.$$

Genauer ist  $D = B^{-1}AB$  mit  $B = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ , also ist  $A = BDB^{-1}$  und  $e^{At} = Be^{Dt}B^{-1}$ .

Die Matrix  $B^{-1}$  kann nach GAUSS berechnet werden, indem wir in der üblichen Weise eine Einheitsmatrix daneben schreiben und durch Zeilenumformungen versuchen, links eine Einheitsmatrix zu bekommen.

In

$$\begin{array}{ccc} 1 & 5 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \end{array}$$

subtrahieren wir zunächst die erste Zeile von der zweiten:

$$\begin{array}{ccc} 1 & 5 & 1 & 0 \\ 0 & -6 & -1 & 1 \end{array}$$

Sodann wird  $\frac{5}{6}$  mal die zweite Zeile zur ersten addiert:

$$\begin{array}{ccc} 1 & 0 & \frac{1}{6} & \frac{5}{6} \\ 0 & -6 & -1 & 1 \end{array}$$

Schließlich muß noch die zweite Zeile durch  $(-6)$  dividiert werden:

$$\begin{array}{ccc} 1 & 0 & \frac{1}{6} & \frac{5}{6} \\ 0 & 1 & \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \end{array}$$

Somit ist

$$B^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

und

$$e^{At} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{2t} & 0 \\ 0 & e^{-4t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} e^{2t} + 5e^{-4t} & 5e^{2t} - 5e^{-4t} \\ e^{2t} - e^{-4t} & 5e^{2t} + e^{-4t} \end{pmatrix}.$$

Die Lösung des Anfangswertproblems mit  $x(0) = x_0$  und  $y(0) = y_0$  ist somit

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} e^{2t} + 5e^{-4t} & 5e^{2t} - 5e^{-4t} \\ e^{2t} - e^{-4t} & 5e^{2t} + e^{-4t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} (x_0 + 5y_0)e^{2t} + 5(x_0 - y_0)e^{-4t} \\ (x_0 + 5y_0)e^{2t} + (y_0 - x_0)e^{-4t} \end{pmatrix}.$$

Da uns nur die allgemeine Lösung unabhängig von Anfangsbedingungen interessiert, empfiehlt es sich, die neuen Parameter  $a = \frac{1}{6}(x_0 + 5y_0)$  und  $b = \frac{1}{6}(x_0 - y_0)$  einzuführen; damit erhalten wir die kompaktere Darstellung

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ae^{2t} + 5be^{-4t} \\ ae^{2t} - be^{-4t} \end{pmatrix} \quad \text{mit } a, b \in \mathbb{R},$$

d.h.  $x(t) = ae^{2t} + 5be^{-4t}$  und  $y(t) = ae^{2t} - be^{-4t}$  mit beliebigen Parametern  $a, b \in \mathbb{R}$ .

m) Welche Lösung hat das entsprechende Anfangswertproblem mit  $x(0) = 1$  und  $y(0) = -1$ ?

**Lösung:** Die Lösung ist

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} e^{2t} + 5e^{-4t} & 5e^{2t} - 5e^{-4t} \\ e^{2t} - e^{-4t} & 5e^{2t} + e^{-4t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -4e^{2t} + 10e^{-4t} \\ -4e^{2t} - 2e^{-4t} \end{pmatrix},$$

d.h.  $x(t) = -\frac{2}{3}e^{2t} + \frac{5}{3}e^{-4t}$  und  $y(t) = -\frac{2}{3}e^{2t} - \frac{1}{3}e^{-4t}$ .

n) Zeigen Sie: Für jede Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  ist  ${}^tAA$  symmetrisch.

**Lösung:**  ${}^t({}^tAA) = {}^tA \cdot {}^t({}^tA) = {}^tAA$ .

o) Mit welchen komplexen Zahlen  $a, b, c$  wird  $\begin{pmatrix} 1 & 1+i & a \\ b & 2 & 3-i \\ 1-2i & c & 3 \end{pmatrix}$  eine HERMITESCHE Matrix?

**Lösung:** Bezeichnen wir die gegebene Matrix mit  $M$ , so ist

$${}^tM = \begin{pmatrix} 1 & b & 1-2i \\ 1+i & 2 & c \\ a & 3-i & 3 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \overline{{}^tM} = \begin{pmatrix} 1 & \bar{b} & 1+2i \\ 1-i & 2 & \bar{c} \\ \bar{a} & 3+i & 3 \end{pmatrix}.$$

Letzteres ist genau dann gleich  $M$ , wenn  $a = 1 + 2i$ ,  $b = 1 - i$  und  $c = 3 + i$  ist.

p) Welche der folgenden Matrizen  $A_n$  sind symmetrisch, welche HERMITESCH? Von welchen wissen Sie, daß  $\mathbb{R}^4$  eine Basis aus Eigenvektoren von  $A_n$  hat?

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 3 & 4 & 5 \\ 3 & 4 & 5 & 6 \\ 4 & 5 & 6 & 7 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 1 & i & 1 & i \\ i & 1 & i & 1 \\ 1 & i & 1 & i \\ i & 1 & i & 1 \end{pmatrix}, \quad A_3 = \begin{pmatrix} i & 2i & 3i & 4i \\ 2i & 3i & 4i & 5i \\ 3i & 4i & 5i & 6i \\ 4i & 5i & 6i & 7i \end{pmatrix},$$

$$A_4 = \begin{pmatrix} 1 & -i & i & 1 \\ i & -1 & 1 & -i \\ -i & 1 & 1 & -i \\ 1 & i & i & -1 \end{pmatrix}, \quad A_5 = \begin{pmatrix} i & i & i & i \\ -i & i & -i & i \\ -i & i & i & i \\ -i & -i & -i & i \end{pmatrix}, \quad A_6 = \begin{pmatrix} i & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & i \end{pmatrix}$$

**Lösung:**  $A_1$  ist symmetrisch und HERMITESCH,  $A_2$  und  $A_3$  sind symmetrisch, aber nicht HERMITESCH,  $A_4$  ist HERMITESCH, aber nicht symmetrisch,  $A_5$  weder symmetrisch noch HERMITESCH, da die Diagonaleinträge einer HERMITESCHEN Matrix reell sein mssen.  $A_6$  ist aus demselben Grund symmetrisch, aber nicht HERMITESCH.

Nach dem Satz aus der Vorlesung gibt es daher zu  $A_1$  und  $A_4$  Basen aus Eigenvektoren. Bei  $A_6$  sind offensichtlich bereits die Vektoren der Standardbasis Eigenvektoren, und wenn man genau hinsieht, ist  $A_3 = iA_1$ , also gibt es auch zu  $A_3$  eine Basis aus Eigenvektoren, nämlich die zu  $A_1$ . Bei den beiden verbleibenden Matrizen ist die Frage nicht einfach ohne Rechnung entscheidbar; mit Rechnung folgt, daß es solche Basen gibt. (Danach war aber nicht gefragt.)