## Themenvorschläge für die kleinen Übungen am 13. April 2010

a) Zeigen Sie, daß das folgende lineare Gleichungssystem unlösbar ist:

$$x + y = 1$$
,  $x + 2y = 2$  und  $2x + 3y = 4$  (\*)

Lösung: Klar, denn die Summe der ersten beiden Gleichungen ist gleich der dritten mit durch drei ersetzter rechter Seite.

b) Finden Sie reelle Zahlen x, y, so daß (\*) mit diesen Zahlen im Sinne der kleinsten Quadrate möglichst wenig falsch ist!

Lösung: Die Matrix des Gleichungssystems ist

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$$
 mit  $A^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$ .

Wir müssen das lineare Gleichungssystem  $(A^TA)x = A^Tb$  lösen, wobei b die rechte Seite des gegebenen Gleichungssystems ist. Wegen

$$A^{T}A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 9 \\ 9 & 14 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad {}^{t}A\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 \\ 17 \end{pmatrix}$$

ist dies das Gleichungssystem

$$6x + 9y = 11$$
 und  $9x + 14y = 17$ .

Subtraktion von  $1\frac{1}{2}$  mal der ersten Gleichung von der zweiten führt auf  $\frac{1}{2}y = \frac{1}{2}$ , also y = 1, und damit folgt aus jeder der beiden Gleichungen schnell, daß  $x = \frac{1}{3}$  sein muß.

c) Gegeben seien N Datenpaare  $(x_i, y_i)$ , die ungefähr proportional zueinander sein sollten. Finden sie das im Sinne der Methode der kleinsten Quadrate bestmögliche  $a \in \mathbb{R}$ , so daß  $y_i \approx ax_i$  ist!

**Lösung:** Schreiben wir die Bedingungen  $y_i = ax_i$  um zu einem Gleichungssystem für a, hat dieses als Matrix den Spaltenvektor mit Einträgen  $x_i$  und als rechte Seite den mit Einträgen  $y_i$ . Multiplikation mit dem  $Zeilenvektor\ (x_1,\ldots,x_n)$  macht daraus die Gleichung

$$\left(\sum_{i=1}^{N} x_i^2\right) \alpha = \sum_{i=1}^{N} x_i y_i;$$

falls nicht alle x<sub>i</sub> verschwinden, ist dies eindeutig lösbar durch

$$a = \frac{\sum_{i=1}^{N} x_i y_i}{\sum_{i=1}^{N} x_i^2}.$$

d) Wie können Sie vorgehen, wenn ein Zusammenhang der Form  $x_i = A\cos(t_i + \phi)$  zu erwarten ist?

Lösung: Das Problem hier ist, daß die Gleichungen nicht linear in  $\phi$  sind. Nach der Additionsformel für den Kosinus ist aber

$$\cos(t_i + \varphi) = \cos t_i \cos \varphi - \sin t_i \sin \varphi,$$

 $\label{eq:definition} \text{d.h.} \quad x_{\mathfrak{i}} = a \cos t_{\mathfrak{i}} + b \sin t_{\mathfrak{i}} \quad \text{mit} \quad a = A \cos \phi \quad \text{und} \quad b = A \sin \phi \,.$ 

Dieses Gleichungssystem ist linear in a und b, kann also nach der Methode aus der Vorlesung gelöst werden: Multiplikation mit der Transponierten der Matrix des Gleichungssystems führt auf

$$\left(\sum_{i=1}^N \cos^2 t_i\right) a + \left(\sum_{i=1}^N \sin t_i \cos t_i\right) b = \sum_{i=1}^N x_i \cos t_i$$

und

$$\left(\sum_{i=1}^N \sin t_i \cos t_i\right) \alpha + \left(\sum_{i=1}^N \sin^2 t_i\right) b = \sum_{i=1}^N x_i \sin t_i \,.$$

Dieses Gleichungssystem liefert a und b; daraus läßt sich A berechnen als

$$A = \sqrt{a^2 + b^2}$$

und φ durch die beiden Bedingungen

$$\cos\phi = \frac{a}{A} \quad \text{und} \quad \sin\phi = \frac{b}{A} \,.$$

(Man benötigt beide Bedingungen um  $\phi$  modulo  $2\pi$  zu kennen; eine allein liefert nur  $\phi$  modulo  $\pi$ .)

e) Die Datenpaare (t<sub>i</sub>, x<sub>i</sub>), i = 1,..., N beschreiben den zeitlichen Verlauf einer zu verschiedenen Zeitpunkten t<sub>i</sub> gemessenen Größe. Es steht zu erwarten, daß diese Größe einerseits periodischen (z.B. saisonalen) Schwankungen unterworfen ist, andererseits aber im langfristigen Mittel linear ansteigt. Damit bietet sich ein Ansatz der Form

$$x_i \approx a + bt_i + c \sin \omega t_i$$

an, wobei  $\omega$  eine von der Periode abhängige bekannte Konstante bezeichnet. Stellen Sie ein lineares Gleichungssystem für die bestmöglichen Schätzwerte a, b und c auf!

**Lösung:** Wenn wir lauter exakte Gleichungen hätten, würden a, b, c das lineare Gleichungssystem

$$1 \cdot a + t_i \cdot b + \sin \omega t_i \cdot c = x_i$$
,  $i = 1, ..., N$ 

erfüllen. Seine Matrix und rechte Seite sind

$$A = \begin{pmatrix} 1 & t_1 & \sin \omega t_1 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & t_N & \sin \omega t_N \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_N \end{pmatrix}.$$

Multiplikation mit der transponierten Matrix

$$A^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ t_1 & \dots & t_N \\ \sin \omega t_1 & \dots & \sin \omega t_N \end{pmatrix}$$

führt auf

$$A^TA = \begin{pmatrix} N & \sum\limits_{i=1}^N t_i & \sum\limits_{i=1}^N \sin\omega t_i \\ \sum\limits_{i=1}^N t_i & \sum\limits_{i=1}^N t_i^2 & \sum\limits_{i=1}^N t_i \sin\omega t_i \\ \sum\limits_{i=1}^N \sin\omega t_i & \sum\limits_{i=1}^N t_i \sin\omega t_i & \sum\limits_{i=1}^N \sin^2\omega t_i \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad A^tx = \begin{pmatrix} \sum\limits_{i=1}^N x_i \\ \sum\limits_{i=1}^N t_i x_i \\ \sum\limits_{i=1}^N x_i \sin\omega t_i \end{pmatrix}.$$

Das zu lösende Gleichungssystem ist also

$$\begin{aligned} N \cdot a + & \sum_{i=1}^{N} t_i \cdot b + \sum_{i=1}^{N} \sin \omega t_i \cdot c &= \sum_{i=1}^{N} x_i \\ \sum_{i=1}^{N} t_i \cdot a + & \sum_{i=1}^{N} t_i^2 \cdot b + \sum_{i=1}^{N} t_i \sin \omega t_i \cdot c &= \sum_{i=1}^{N} t_i x_i \\ \sum_{i=1}^{N} \sin \omega t_i \cdot a + \sum_{i=1}^{N} t_i \sin \omega t_i \cdot b + & \sum_{i=1}^{N} \sin^2 \omega t_i \cdot c &= \sum_{i=1}^{N} x_i \sin \omega t_i \end{aligned}$$

f) Beim vorigen Problem war der periodische Anteil zum Zeitpunkt t=0 stets gleich Null; maximal war er unter anderem zum Zeitpunkt  $\pi/2\omega$ . Wie können Sie vorgehen, wenn Sie nicht wissen, zu welchem Zeitpunkt Sie verschwindende, minimale und maximale Beiträge erwarten sollten?

Lösung: Die offensichtliche Lösung besteht natürlich darin, im Sinus eine Phasenverschiebung einzuführen:

$$x_i \approx a + bt_i + c \sin(\omega t_i + \varphi)$$

mit einem ebenfalls zu schätzenden Parameter  $\varphi$ . Da die Gleichungen nicht linear in  $\varphi$  sind, läßt sich das allerdings nicht mit den uns bekannten Methoden durchführen. Wie wir bei AAufgabe d) gesehen haben, erfüllt ein Ansatz der Form

$$x_i \approx a + bt_i + c \sin \omega t_i + d \cos \omega t_i$$

denselben Zweck, und hier können wir mit nur unwesentlich größerer Mühe als beim gerade gelösten Problem ein lineares Gleichungssystem für die vier Koeffizienten a, b, c, d aufstellen.

g) Gegeben seien N Wertepaare (xi, ti), wobei theoretisch ein Zusammenhang der Form

$$x_i = a \sin t_i + b \sin 2t_i + c \sin 3t_i + d \sin 4t_i$$

bestehen sollte. Stellen Sie ein lineares Gleichungssystem auf, dessen Lösungen im Sinne der kleinsten Quadrate die beste Schätzung für a, b, c, d liefern!

**Lösung:** Die gesuchten Größen a, b, c, d sollten theoretisch das lineare Gleichungssystem aus den N Gleichungen

$$(\sin t_i) \cdot a + (\sin 2t_i) \cdot b + (\sin 3t_i) \cdot c + (\sin 4t_i) \cdot d = x_i$$

erfüllen. Dessen Matrix A hat vier Spalten, wobei die Einträge der j-ten Spalte gleich den Zahlen sin j $t_i$  sind. Damit ist  $A^TA$  eine  $4 \times 4$ -Matrix mit Einträgen

$$a_{k\ell} = \sum_{i=1}^{N} \sin kt_i \cdot \sin \ell t_i.$$

Als rechte Seite des Gleichungssystem haben wir den Vektor

$$^{t}A\vec{x} = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^{N} x_{i} \sin t_{i} \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^{N} x_{i} \sin 4t_{i} \end{pmatrix},$$

das Gleichungssystem besteht also aus den vier Gleichungen

$$\begin{split} \left(\sum_{i=1}^{N}\sin kt_{i}\cdot\sin t_{i}\right)\alpha + \left(\sum_{i=1}^{N}\sin kt_{i}\cdot\sin 2t_{i}\right)b + \left(\sum_{i=1}^{N}\sin kt_{i}\cdot\sin 3t_{i}\right)c \\ + \left(\sum_{i=1}^{N}\sin kt_{i}\cdot\sin 4t_{i}\right)d = \sum_{i=1}^{N}x_{i}\sin kt_{i} \end{split}$$

 $f\ddot{u}r\ k=1,\ldots,4.$ 

- h) Berechnen Sie den Korrelationskoeffizienten der Datenpaare  $(\sin^2 k, \cos^2 k)$ , k = 1, ..., 100!

  Lösung: Da  $\cos^2 k = 1 \sin^2 k$  ist für alle k, liegen die Datenpaare auf einer Geraden mit Steigung -1 < 0; der Korrelationskoeffizient ist also -1.
- i) Zeigen Sie, daß die offenen Intervalle  $(0, \frac{1}{n})$  für  $n = 1, 2, 3, \ldots$  eine offene Überdeckung des Intervalls  $[\frac{1}{4}, \frac{1}{3}]$  bilden und finden Sie eine endliche Teilüberdeckung!

**Lösung:** Das erste der offenen Intervalle ist (0, 1) und enthält bereits sowohl  $[\frac{1}{4}, \frac{1}{3}]$  als auch alle folgenden offenen Intervalle. Damit ist bereits  $\{(0, 1)\}$  eine endliche Teilüberdeckung. (Das Intervall  $(0, \frac{1}{2})$  für sich alleine würde ebenfalls ausreichen, nicht aber  $(0, \frac{1}{3})$ , denn dieses Intervall enthält nicht den Punkt  $\frac{1}{3}$ .)

j) Die Menge U bestehe aus den offenen Mengen

$$U_{a,b} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid (x-a)^2 + (y-b)^2 < 1\} \text{ mit } -1 \le a, b \le 1.$$

Zeigen Sie, daß dies eine offene Überdeckung des Rechtecks

$$R = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid -\frac{3}{2} \le x, y \le \frac{3}{2}\}$$

ist und finden Sie eine endliche Teilüberdeckung!

**Lösung:** Für  $(x, y) \in R$  setzen wir

$$\alpha = \left\{ \begin{array}{ll} -1 & \text{falls } x < -1 \\ x & \text{falls } -1 \leq x \leq 1 \\ 1 & \text{falls } x > 1 \end{array} \right. \quad \text{und} \quad b = \left\{ \begin{array}{ll} -1 & \text{falls } y < -1 \\ x & \text{falls } -1 \leq y \leq 1 \\ 1 & \text{falls } y > 1 \end{array} \right..$$

Da  $-\frac{3}{2} \le x, y \le \frac{3}{2}$  ist, kann  $(x-a)^2 + (y-b)^2$  nicht größer werden als  $\left(\frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{1}{2}\right)^2 = \frac{1}{2}$ , der Punkt (x,y) liegt also in  $U_{a,b}$ . Somit ist  $\mathfrak U$  eine Überdeckung von R.

Als endliche Teilüberdeckung können wir beispielsweise die Mengen  $U_{a,b}$  mit  $a,b \in \{-1,-\frac{1}{2},0,\frac{1}{2},1\}$  nehmen: Wenn wir bei der obigen Definition von a und b zusätzlich noch beide Zahlen zum nächsten Vielfachen von  $\frac{1}{2}$  runden, machen wir einen zusätzlichen Fehler von höchstens  $\frac{1}{4}$ . Bei einer Koordinate aus [-1,1] machen wir damit insgesamt einen Fehler von höchstens  $\frac{1}{4}$ , bei einer Koordinate außerhalb dieses Intervalls kann der Fehler bis zu  $\frac{1}{2}$  betragen. Insgesamt gilt weiterhin dieselbe Abschätzung wie oben.

k) Zeigen Sie, daß die offene Kreisscheibe

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 < 2\}$$

nicht kompakt ist!

Lösung: Wir können beispielsweise die Überdeckung aus den offenen Kreisringen

$$U_n = \left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 \ \middle| \ 2 - \frac{1}{n} < x^2 + y^2 < 2 - \frac{1}{2n} \right\}$$

zusammen mit der Kreisscheibe

$$U_0 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 < \frac{3}{2}\}$$

betrachten. Eine endliche Auswahl von Kreisringen  $U_{n_i}$  mit  $n_1 < \cdots < n_r$  enthält nur Punkte mit  $x^2 + y^2 < 2 - \frac{1}{2n_r}$ , kann also weder mit noch ohne  $U_0$  eine Überdeckung von D sein.