

29. September 2003

Modulklausur Höhere Mathematik I

• • • Schreiben Sie bitte auf jedes Blatt Ihren Namen! • • •

Fragen: (je zwei Punkte)

Die Antworten auf die nachfolgenden Fragen sollten nicht länger als etwa zwei Zeilen sein und lediglich eine kurze Begründung enthalten. Antworten ohne Begründung werden nicht gewertet.

- 1) *Richtig oder falsch:* Die Menge aller nicht invertierbarer reeller 2×2 -Matrizen ist ein \mathbb{R} -Vektorraum.

Lösung: *Falsch:* Beispielsweise sind $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ beide nicht invertierbar, ihre Summe, die Einheitsmatrix, aber invertierbar.

- 2) *Richtig oder falsch:* Die lineare Abbildung $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ sei surjektiv. Dann besteht Kern φ nur aus dem Nullvektor.

Lösung: *Richtig,* denn nach der Dimensionsformel ist $\dim \text{Kern } \varphi = \dim \mathbb{R}^3 - \dim \text{Bild } \varphi$ gleich null, Kern φ also der Nullvektorraum.

- 3) In der 10×10 -Matrix A sei $a_{ij} = \begin{cases} \frac{1}{2}(i+j) & \text{falls } i \leq j \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$. Was ist $\det A$?

Lösung: A ist eine obere Dreiecksmatrix mit Diagonaleinträgen $a_{ii} = \frac{1}{2}(i+i) = i$. Also ist $\det A = 10! = 3628800$.

- 4) Geben Sie den Kern der linearen Abbildung $\varphi: \begin{cases} \mathbb{F}_2^2 \rightarrow \mathbb{F}_2 \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto x + y \end{cases}$ explizit an!

Lösung: Für $x, y \in \mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$ ist $x + y = 0$ genau dann, wenn $x = y$ ist. Somit ist Kern $\varphi = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

- 5) *Richtig oder falsch:* Die Vektoren $\begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix}$ bilden eine Orthogonalbasis von \mathbb{C}^2 .

Lösung: *Falsch;* denn $\begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix} = i + i = 2i$ verschwindet nicht, d.h. die beiden Vektoren stehen nicht senkrecht aufeinander.

- 6) *Richtig oder falsch:* Ist $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ mindestens zweimal stetig differenzierbar, so ist Δf gleich der Summe der Diagonaleinträge der HESSE-Matrix H_f .

Lösung: *Richtig,* denn die Diagonaleinträge von H_f sind die partiellen Ableitungen $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}$, und deren Summe ist gerade Δf .

- 7) *Richtig oder falsch:* $\varphi: U \rightarrow \mathbb{R}$ mit $U \subseteq \mathbb{R}^3$ offen sei stetig differenzierbar, $\vec{V} = \text{grad } \varphi$, und γ sei eine ganz in U liegende geschlossene Kurve. Dann ist $\int_{\gamma} \vec{V} \, ds = 0$.

Lösung: *Richtig,* denn \vec{V} hat φ als Stammfunktion, so daß für jede durch U verlaufende Kurve γ das Integral gleich $\varphi(\text{Endpunkt}) - \varphi(\text{Anfangspunkt})$ ist.

- 8) Was ist $\iint_K dx \, dy$ für $K = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 \leq 1\}$?

Lösung: Das ist die Fläche π der Einheitskreisscheibe K .

Aufgabe 1: (9 Punkte)

M sei die Menge aller Polynome der Form $x(x-a)(x-b)(x-c)$ mit $a, b, c \in \mathbb{R}$.

a) Ist M ein \mathbb{R} -Vektorraum?

Lösung: Nein, denn zwar liegt beispielsweise für $a = b = c = 0$ das Polynom x^4 in M , aber offensichtlich kann $2x^4$ nicht in der Form $x(x-a)(x-b)(x-c)$ geschrieben werden, da x^4 in einem solchen Produkt stets den Koeffizienten Eins hat.

b) V sei der von M im Vektorraum aller reeller Polynome erzeugte Untervektorraum. Zeigen Sie, daß die Polynome x, x^2, x^3 und x^4 eine Basis von V bilden!

Lösung: Ausmultipliziert wird $P(x) = x(x-a)(x-b)(x-c)$ zu

$$P(x) = x^4 - (a+b+c)x^3 + (ab+bc+ac)x^2 - abc x,$$

also ist jedes Polynom $P(x)$ als Linearkombination der vier genannten darstellbar. Außerdem liegen alle vier in V :

Für $a = b = c = 0$ ist $P(x) = x^4$, dieses Polynom liegt also sogar in M .

Für $a = b = 0$ und $c = 1$ ist $P(x) = x^3(x-1) = x^4 - x^3$, so daß dieses Polynom in M , also auch in V liegt. Da $x^4 \in V$ und $x^3 = x^4 - (x^4 - x^3)$ als Linearkombination dieser beiden darstellbar ist, liegt auch x^3 in V .

Für $a = 0, b = 1$ und $c = -1$ ist $P(x) = x^2(x^2 - 1) = x^4 - x^2$; das gleiche Argument wie im vorigen Abschnitt zeigt, daß x^2 in V liegt.

Um nun noch zu zeigen, daß x in V liegt, können wir von irgendeinem Polynom aus M ausgehen, dessen lineares Glied nicht verschwindet, z.B. für $a = b = c = 1$ das Polynom $P(x) = x^4 - 3x^3 + 3x^2 - x$. Da x^4, x^3 und x^2 sowie auch $P(x)$ in V liegen, muß dasselbe auch für $x = x^4 - 3x^3 + 3x^2 - P(x)$ gelten.

Der Vollständigkeit halber sei noch erwähnt, daß die vier Polynome x, x^2, x^3 und x^4 natürlich linear unabhängig sind: Ist $\lambda x^4 + \mu x^3 + \nu x^2 + \rho x \equiv 0$ das Nullpolynom, so verschwinden λ, μ, ν, ρ als dessen Koeffizienten.

c) Zeigen Sie: $\varphi: \begin{cases} V \rightarrow \mathbb{R}^4 \\ P \mapsto \begin{pmatrix} f(0) \\ f'(0) \\ f''(0) \\ f'''(0) \end{pmatrix} \end{cases}$ ist eine lineare Abbildung.

Lösung: Klar, denn sowohl Differenzieren als auch das Einsetzen von Werten in eine Funktion sind lineare Operationen. Ausführlich und formal: Für $f, g \in V$ und $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ ist

$$\begin{aligned} \varphi(\lambda f + \mu g) &= \begin{pmatrix} (\lambda f + \mu g)(0) \\ (\lambda f + \mu g)'(0) \\ (\lambda f + \mu g)''(0) \\ (\lambda f + \mu g)'''(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (\lambda f + \mu g)(0) \\ (\lambda f' + \mu g')(0) \\ (\lambda f'' + \mu g'')(0) \\ (\lambda f''' + \mu g''')(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda f(0) + \mu g(0) \\ \lambda f'(0) + \mu g'(0) \\ \lambda f''(0) + \mu g''(0) \\ \lambda f'''(0) + \mu g'''(0) \end{pmatrix} \\ &= \lambda \begin{pmatrix} f(0) \\ f'(0) \\ f''(0) \\ f'''(0) \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} g(0) \\ g'(0) \\ g''(0) \\ g'''(0) \end{pmatrix} = \lambda \varphi(f) + \mu \varphi(g). \end{aligned}$$

d) Bestimmen Sie Basen von Kern φ und Bild φ !

Lösung: Bild φ wird erzeugt von den Bildern der Basisvektoren, also von

$$\varphi(x) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \varphi(x^2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \varphi(x^3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \varphi(x^4) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix};$$

als Basis könnte man die ersten drei dieser Vektoren nehmen oder aber einfach

$$\vec{b}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{b}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \vec{b}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Insbesondere hat Bild φ also die Dimension drei; nach der Dimensionsformel ist daher

$$\dim \text{Kern } \varphi = \dim V - \dim \text{Bild } \varphi = 4 - 3 = 1.$$

Wir kennen bereits ein vom Nullpolynom verschiedenes Element von V , das im Kern liegt, nämlich x^4 . Damit bildet dieses Polynom eine Basis des Kerns.

- e) Welche Abbildungsmatrix hat φ bezüglich der Basis x, x^2, x^3, x^4 von V und der Standardbasis des \mathbb{R}^4 ?

Lösung: Da in den Spalten der Abbildungsmatrix die Koeffizienten der Bilder der Basisvektoren von V stehen, die wir gerade berechnet haben, ist die Abbildungsmatrix gleich

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \end{pmatrix}.$$

- f) Ist diese Abbildungsmatrix invertierbar?

Lösung: Nein, natürlich nicht: Da ihre vierte Spalte nur Nullen enthält, hat sie höchstens (und hier offensichtlich genau) Rang drei.

Aufgabe 2: (8 Punkte)

Bestimmen Sie die Lösungsmenge \mathcal{L}_a des linearen Gleichungssystems

$$x + 3y + z = 9a \quad (1)$$

$$2x + ay + 2z = 3a \quad (2)$$

$$3x + y + az = 2 \quad (3)$$

in Abhängigkeit von $a \in \mathbb{R}$!

Lösung: Zur Elimination von x aus den Gleichungen (2) und (3) subtrahieren wir die erste Gleichung zweimal von der zweiten und dreimal von der dritten:

$$(a - 6)y = -15a \quad (4)$$

$$-8y + (a - 3)z = 2 - 27a \quad (5)$$

Für $a = 6$ wird (4) zur unlösbaren Gleichung $0y = -90$, in diesem Fall ist also das Gleichungssystem unlösbar. Andernfalls können wir durch $a - 6$ dividieren und erhalten $y = \frac{15}{6 - a}$; dies in Gleichung (5) eingesetzt führt auf

$$(a - 3)z - \frac{120a}{6 - a} = 2 - 27a \quad \text{oder} \quad (a - 3)z = 2 - 27a + \frac{120a}{6 - a} = \frac{27a^2 - 44a + 12}{6 - a}.$$

Für $a = 3$ steht hier $0z = 41$; auch in diesem Fall ist also das Gleichungssystem unlösbar. Für $a \neq 3, 6$ erhalten wir

$$z = \frac{27a^2 - 44a + 12}{(a - 3)(6 - a)}.$$

Setzen wir dies zusammen mit y in Gleichung (1) ein, folgt

$$x = 9a + \frac{45a}{a-6} + \frac{27a^2 - 44a + 12}{(a-6)(a-3)} = \frac{9a^3 - 9a^2 - 17a + 12}{(a-3)(a-6)}.$$

Somit ist $\mathcal{L}_a = \begin{cases} \left\{ \left(\frac{9a^3 - 9a^2 - 17a + 12}{(a-3)(a-6)}, \frac{15}{6-a}, \frac{27a^2 - 44a + 12}{(a-3)(6-a)} \right) \right\} & \text{für } a \neq 3, 6 \\ \emptyset & \text{für } a = 3 \text{ und } a = 6 \end{cases}$.

NB: Dieses fürchterliche Ergebnis war natürlich nicht beabsichtigt: Die rechte Seite der ersten Gleichung hätte einfach „9“ sein sollen; dann hätte es eine vernünftige Lösung gegeben.

Aufgabe 3: (5 Punkte)

Berechnen Sie die QR-Zerlegung der Matrix $A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 7 \\ 4 & -3 & 1 \end{pmatrix}$!

Lösung: Wir müssen zunächst eine Orthonormalbasis des von den Spalten von A aufgespannten Vektorraums finden. Dazu verwenden wir das GRAM-SCHMIDT-Verfahren, wobei wir allerdings gleich versuchen sollten, die Spaltenvektoren von A als Linearkombinationen der Vektoren aus einer Orthonormalbasis darzustellen, d.h. wir sollten in jedem Schritt gleich auf Länge eins normalisieren.

Erster Basisvektor einer Orthonormalbasis wäre nach GRAM-SCHMIDT der erste Spaltenvektor $\vec{a}_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$; nach der bekannten Relation $3^2 + 4^2 = 5^2$ ist $\vec{q}_1 = \begin{pmatrix} 3/5 \\ 4/5 \end{pmatrix}$ ein dazu proportionaler Einheitsvektor und somit die erste Spalte von Q . Da \vec{a}_1 das fünffache dieses Vektors ist, wird die erste Spalte von R zu $\begin{pmatrix} 5 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Für die zweite Spalte von Q machen wir den Ansatz

$$\vec{b}_2 = \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

(Wir könnten natürlich auch \vec{q}_1 hinter λ schreiben, aber dann müßten wir mit Brüchen rechnen.)

Da $\begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} = 12 - 12 = 0$ verschwindet, können wir $\lambda = 0$ setzen, und da auch $\begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix}$ die Länge fünf hat, ist der zweite Vektor \vec{q}_2 der Orthonormalbasis und damit auch der zweite Spaltenvektor von Q gleich $\begin{pmatrix} 4/5 \\ -3/5 \end{pmatrix}$.

Damit sind zwei Basisvektoren gefunden; mehr gibt es im \mathbb{R}^2 nicht, d.h.

$$Q = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & \frac{4}{5} \\ \frac{4}{5} & -\frac{3}{5} \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 4 & -3 \end{pmatrix}.$$

Da wir beim zweiten Schritt der GRAM-SCHMIDT-Orthogonalisierung $\lambda = 0$ setzten, ist der zweite Spaltenvektor von A einfach ein Vielfaches von \vec{q}_2 , hier das fünffache, also ist der zweite Spaltenvektor von R gleich $\begin{pmatrix} 0 \\ 5 \end{pmatrix}$.

Um schließlich noch den dritten Spaltenvektor von R zu finden, müssen wir den dritten Spaltenvektor $\begin{pmatrix} 7 \\ 1 \end{pmatrix}$ von A als Linearkombination der Spalten von Q schreiben. Hier ist offensichtlich

$$\begin{pmatrix} 7 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} = 5 \begin{pmatrix} 3/5 \\ 4/5 \end{pmatrix} + 5 \begin{pmatrix} 4/5 \\ -3/5 \end{pmatrix},$$

der gesuchte Spaltenvektor ist also $\begin{pmatrix} 5 \\ 5 \end{pmatrix}$. Somit ist

$$A = QR \quad \text{mit} \quad Q = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 4 & -3 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad R = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 5 \\ 0 & 5 & 5 \end{pmatrix}.$$

Aufgabe 4: (6 Punkte)

a) Berechnen Sie Gradient und HESSE-Matrix der Abbildung

$$f: \begin{cases} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) \mapsto x^2 \sin y - y^2 \cos x \end{cases} !$$

Lösung: Da die Funktion beliebig oft stetig differenzierbar ist, also insbesondere zweimal, genügt es, die partiellen Ableitungen zu berechnen; außerdem können wir das Lemma von SCHWARZ anwenden, wonach $f_{xy} = f_{yx}$ ist. Wegen

$$\begin{aligned} f_x(x, y) &= 2x \sin y + y^2 \sin x \\ f_y(x, y) &= x^2 \cos y - 2y \cos x \\ f_{xx}(x, y) &= 2 \sin y + y^2 \cos x \\ f_{xy}(x, y) &= f_{yx}(x, y) = 2x \cos y + 2y \sin x \\ f_{yy}(x, y) &= -x^2 \sin y - 2 \cos x \end{aligned}$$

ist somit $\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 2x \sin y + y^2 \sin x \\ x^2 \cos y - 2y \cos x \end{pmatrix}$ und

$$H_f(x, y) = \begin{pmatrix} 2 \sin y + y^2 \cos x & 2x \cos y + 2y \sin x \\ 2x \cos y + 2y \sin x & -x^2 \sin y - 2 \cos x \end{pmatrix} .$$

b) Berechnen Sie die JACOBI-Matrix und die Divergenz des Vektorfelds

$$\vec{V}: \begin{cases} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y) \mapsto \begin{pmatrix} x^2 \sin y \\ y^2 \cos x \end{pmatrix} \end{cases} !$$

Lösung: Die erste Komponente $x^2 \sin y$ von \vec{V} hat die partiellen Ableitungen $2x \sin y$ und $x^2 \cos y$; für die zweite Komponente $y^2 \cos x$ erhalten wir entsprechend $-y^2 \sin x$ und $2y \cos x$. Also ist

$$J_{\vec{V}}(x, y) = \begin{pmatrix} 2x \sin y & x^2 \cos y \\ -y^2 \sin x & 2y \cos x \end{pmatrix} .$$

Die Divergenz von \vec{V} ist die Summe der Diagonalelemente der JACOBI-Matrix, also

$$\operatorname{div} \vec{V}(x, y) = 2x \sin y + 2y \cos x .$$

Aufgabe 5: (6 Punkte)Berechnen Sie die TAYLOR-Polynome vom Grad drei um den Punkt $(0, 0)$ vona) $f(x, y) = e^x \sin y$

Lösung: Da wir um den Nullpunkt entwickeln, können wir direkt mit den Variablen x und y arbeiten. Die TAYLOR-Reihen

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \dots \quad \text{und} \quad \sin y = y - \frac{y^3}{6} + \frac{y^5}{120} - \dots$$

sind (hoffentlich) wohlbekannt; multipliziert man sie miteinander und läßt alle Terme vom Grad größer drei weg, ergibt sich das gesuchte TAYLOR-Polynom zu

$$T_3(x, y) = y + xy + \frac{x^2y}{2} - \frac{y^3}{6}.$$

b) $g(x, y) = \cos(x - y) \sin(x + y)$!

Lösung: Ausgangspunkt sind natürlich die beiden TAYLOR-Reihen

$$\cos z = 1 - \frac{z^2}{2} + \frac{z^4}{24} - \dots \quad \text{und} \quad \sin z = z - \frac{z^3}{6} + \frac{z^5}{120} - \dots,$$

in die wir $x - y$ bzw. $x + y$ einsetzen müssen. Dabei hilft uns, daß in $(x \pm y)^n$ ausschließlich Monome vom Grad n vorkommen, wir müssen also nur Potenzen mit Exponent höchstens drei berücksichtigen. Das gesuchte TAYLOR-Polynom besteht also aus allen Termen vom Grad höchsten drei des Produkts

$$\begin{aligned} & \left(\frac{1 - (x - y)^2}{2} \right) \left(x + y - \frac{(x + y)^3}{6} \right) \\ &= x + y - \frac{(x - y)^2(x + y)}{2} - \frac{(x + y)^3}{6} + \frac{(x - y)^2(x + y)^3}{24}, \end{aligned}$$

d.h. aus allen Summanden außer dem letzten, und ist somit

$$\begin{aligned} T_3(x, y) &= x + y - \frac{(x^2 - y^2)(x - y)}{2} - \frac{(x + y)^3}{6} \\ &= x + y - \frac{x^3 - x^2y - xy^2 + y^3}{2} - \frac{x^3 + 3x^2y + 3xy^2 + y^3}{6} \\ &= x + y - \frac{2}{3}x^3 - \frac{2}{3}y^3. \end{aligned}$$